

瑞深航空

液位传感器

使用说明书



液位传感器

中文

本说明书可在官方网站下载:

<https://www.richenpower.com/chinese/>

亦可扫描微信“二维码”获得说明书。



微信售后服务入口

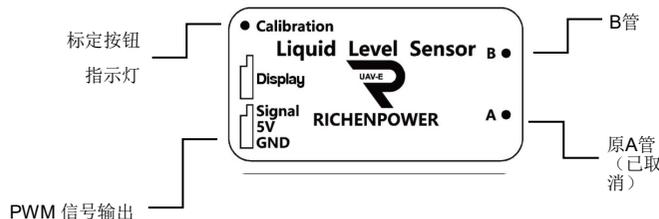
技术参数

液位传感器	
重量	31 g (0.03 oz)
供电	DC 5 V ±0.3
尺寸(L x W x H)	60 x 35 x 25 mm/ 2.4 x 1.4 x 1.0 in
量程	30cm水或按照与水的比密度换算的液体
输出	幅值5V 50 Hz PWM信号 0%—1100us 100%—1900us
液体类型	水、机油、汽油、柴油、煤油、农药等。(如测量腐蚀性液体需确认测量重锤和管路的耐腐蚀性)
环境温度	-20 ~ 40 °C

部件清单

- 传感器 (1)
- 耐油腐蚀软管 (1)
- 数据线 (1)
- 使用说明书 (本文件)

通道定义和说明



PWM信号输出端定义:

Signal: 幅值5V, 50Hz

最低液位0%—1100us; 最高液位100%—1900us

5V: 工作电源正极; 绿色指示灯常亮, 液位传感器正常工作。

安装

- 禁止被测液体通过A/B管流入液位传感器。传感器器尽量安装在被测容器上方。A/B管必须从容器顶部进入。
- A管接入容器即可, 100%液位时不能接触液体。
- B管要求保证测量重锤可以平躺在容器底面。
- 使用H2Hybrid发电系统标配燃油箱A/B管出厂时已安装到位, 无需重新安装。

标定

- 首次使用或更换其它尺寸的燃油箱需标定。
- 安装好管路, 供电后绿色指示灯常亮。
- 标定0%液位: 空容器时, 按住标定按钮5秒以上, 指示灯开始闪烁, 0%液位标定成功。
- 标定100%液位: 加入被测液体至需要的最高液位, 再次按住标定按钮5秒以上, 指示灯常亮, 100%液位标定成功。
- 使用中发现测量不准确可以再次标定。

APM开源飞控关键参数

<https://ardupilot.org/copter/docs/common-fuel-sensors.html>

BATT2_MONITOR =12 for PWM fuel level sensors

BATT2_CURR_PIN = 55 (AUX 6)

BATT2_AMP_PERVLT =1 A/V

BRD_PWM_COUNT =4 (AUX 5, AUX6 为输入)

MissionPlanner地面站, 右击仪表->使用项目, 勾选 Battery2_remaining: 即显示。QGC地面站自动在屏幕右上角 Power2显示剩余油量%。